

Transmission de données 100ko/min pour Sharp MZ

Nous avons besoin de 3 signaux sur le Sharp MZ :

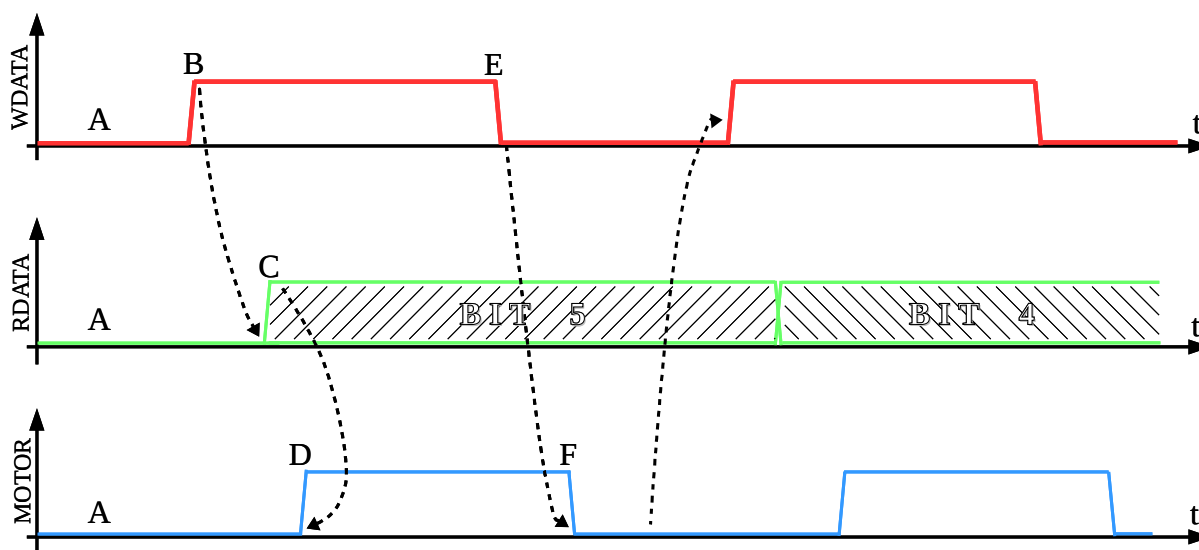
| | | | | |
|---------|----------------|-------|-----|---------------|
| - WDATA | Adresse \$E002 | Bit 1 | PC1 | Bit en Sortie |
| - MOTOR | Adresse \$E002 | Bit 4 | PC4 | Bit en Entrée |
| - RDATA | Adresse \$E002 | Bit 5 | PC5 | Bit en Entrée |

Initialisation : On positionne WDATA=0, MOTOR=0 et RDATA=0 (Point A sur le graphe).

Séquence de transmission rapide :

- 1 - Le Sharp MZ demande le positionnement d'une donnée : WDATA passe de 0 à 1 (B).
- 2 - L'arduino attend ce signal et positionne un bit à 0 ou 1 en utilisant la ligne RDATA (C).
- 3 - L'arduino informe le Sharp MZ que le bit est positionné et prêt à lire : MOTOR passe de 0 à 1 (D).
- 4 - Le Sharp MZ lit le bit contenu dans RDATA, puis informe de la fin de lecture en positionnant WDATA à 0 (E).
- 5 - L'arduino accuse réception de ce dernier signal en positionnant MOTOR à 0 (F).

Le cycle peut recommencer pour un nouveau bit.



Afin d'avoir un taux de transfert le plus grand possible, j'ai utilisé les méthodes suivantes :

- Le transfert des bits se fait dans l'ordre 5 puis 4 puis 3 puis 2 puis 1 puis 0 puis 7 puis 6. Le Sharp MZ, à chaque réception, effectue une rotation de bit avec l'instruction RLCA, ce qui fait revenir le premier bit reçu sur la position 5 de l'octet (correspondant à PC5 de la ligne RDATA). Donc nous n'avons pas besoin de faire d'autres rotations de bit afin de récupérer l'octet transmis.
- Le programme de transfert se situe dans les commentaires du programme MZF appelé en mode conventionnel par le moniteur Sharp MZ car il ne fait que 53 octets, et le chargement initial est fortement accéléré :

Sur Sharp MZ-700, on a pour l'entête :

2s d'attente : 2000000
 100 bits de GAP : 100×504
 40 bits a 1 : 40×958
 40 bits a 0 : 40×504
 2 bits a 1 : 2×958
 Entête : Maximum 80 octets de \$FF avec 1 bit de synchronisation : $9 \times 80 \times 958$
 CheckSum : Maximum 2 octets de \$FF avec 1 bit de synchronisation : $2 \times 9 \times 958$
 1 bit de fin : 1×958

soit 2818758 μ s donc 2,82s max

Après chargement, le programme se trouve en \$1108, dans les commentaires donc.

Pour que le programme puisse s'exécuter automatiquement par le moniteur, on est obligé de charger 3 octets en mémoire, de mnémonique, JP \$1108 soit C3 08 11 car dans le moniteur 1Z-013A on a :

| | | |
|------|----------|---------------|
| 0126 | 2A 06 11 | LD HL,(EXADR) |
| 0129 | 7C | LD A,H |
| 012A | FE 12 | CP 12H |
| 012C | 38 E1 | JR C,LOAD-2 |

Tout programme dont l'adresse d'exécution est inférieure à 12xxH ne s'exécutera pas.

Sur Sharp MZ-700, on a pour le programme :

2s d'attente : 2000000
 100 bits de GAP : $100 \times 504 = 50400$
 20 bits a 1 : $20 \times 958 = 19160$
 20 bits a 0 : $20 \times 504 = 10080$
 2 bits a 1 : $2 \times 958 = 1916$
 3 octets (C3 08 11 soit 11000011 1 00001000 1 00010001 1) : $(7+3) \times 958 + 17 \times 504 = 18148$
 CheckSum (01110000 1 00000000 1) : $(3+2) \times 958 + 13 \times 504 = 11342$
 1 bit de fin : $1 \times 958 = 958$

soit 2112004 μ s donc 2,11 s

Total pour transférer le petit programme et l'exécuter : $2818758 + 2112004 = 4930762$ μ s donc 4,93 s

Ensuite on passe en mode transfert rapide.

Exemple de taux de transfert :

Programmes EUGEA ou SIDEROLL-F de 44544 octets

Transfert en 20,64 s

Soit au total $20,64 + 4,93 = 25,6$ s

Sur 60-4,93=55,07 s on est sur un transfert rapide soit 118848 octets par min réel.

ANNEXES

Sharp MZ : Programme stocké en \$1108

ORG \$1108

| | | |
|------------------|----------------|--------------------|
| 01 SIZE_H SIZE_L | LD BC, SIZE | |
| 21 ADR_H ADR_L | LD HL, ADDRESS | |
| 3E 02 | LD A, \$02 | INIT |
| 32 02 E0 | LD (\$E002), A | DWRITE = 0 |
| | Boucle1: | |
| E5 | PUSH HL | |
| 21 02 E0 | LD HL, \$E002 | |
| 11 08 00 | LD DE, \$0008 | |
| | Boucle2: | |
| 7E | LD A, (HL) | WAIT /MOTOR = 0 |
| E6 10 | AND \$10 | |
| 20 FB | JR NZ, Boucle2 | |
| AF | XOR A | |
| 77 | LD (HL), A | DWRITE = 1 |
| | Boucle3: | |
| 7E | LD A, (HL) | WAIT /MOTOR = 1 |
| E6 10 | AND \$10 | |
| 28 FB | JR Z, Boucle3 | |
| 7E | LD A, (HL) | READ BIT |
| E6 20 | AND \$20 | |
| B2 | OR D | |
| 07 | RLCA | |
| 57 | LD D, A | AND STORE |
| 3E 02 | LD A, \$02 | DWRITE = 0 |
| 77 | LD (HL), A | |
| 1D | DEC E | |
| 20 E8 | JR NZ, Boucle2 | |
| E1 | POP HL | |
| 72 | LD (HL), D | STORE DATA TO RAM |
| 0B | DEC BC | SIZE-- |
| 79 | LD A, C | TEST IF BC=0 |
| B0 | OR B | |
| 23 | INC HL | ADRESS++ |
| 20 D9 | JR NZ, Boucle1 | NOT END ? REPEAT ! |
| C3 EX_H EX_L | JP EXECUTION | PROGRAM EXECUTION |

Arduino 2560 + PCB + RepRapDiscount Full Graphic Smart Controller

Extrait du programme

```
for (i = 0 ; i < mzf_taille ; i++)
{
  donnee = (uint8_t)(entree.read () & 0xFF) ;
  for (j = 0 ; j < 8 ; j++)
  {
    // Attente demande donnee
    while (digitalRead (MZ_CASSETTE_WRITE) == 0) { }

    // Positionne le bit
    digitalWrite (MZ_CASSETTE_READ, ((donnee & ordre [j]) != 0) ? LOW : HIGH) ;

    // Informe le positionnement du bit
    digitalWrite (MZ_CASSETTE_SENSE, LOW) ; // signal /SENSE a 0 (Lecteur disponible SENSE=1)

    // Attente de la lecture de la donnee
    while (digitalRead (MZ_CASSETTE_WRITE) == 1) { }

    // Reinitialisation
    digitalWrite (MZ_CASSETTE_SENSE, HIGH) ; // signal /SENSE a 1 (Lecteur non disponible SENSE=0)
  }
}
```